

Chapitre 02: Portique I statique:

Rappelle de cours

2.1. Hypotheses de R.D.M:

Sur RDP1.

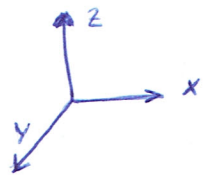
- 1- La continuité du matériau;
- 2- Le solide est homogène (constitué du même matériau et de même constitution physique et chimique)
- 3- Le solide est supposé isotrope (à les mêmes propriétés mécaniques en chacun de ses points et dans toutes les directions).
- 4- Les déformations sont petites par comparaison avec les dimensions du corps déformé.
- 5- Élasticité parfaite du matériau;
- 6- Dépendance linéaire entre les déformations et les charges (Loi de Hooke $\sigma = E \epsilon$)
- 7- Les sections planes perpendiculaires à l'axe de la barre, restent planes et perpendiculaires au cours de processus de déformation (Hypothèse de Navier-Bernoulli.)

2.2. Equilibre d'un corps:

Un corps est dit en équilibre, si la somme des forces est égale à zéro et la somme des moments est nulle également.

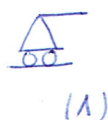
- Conditions d'équilibre:

$$\begin{array}{l|l} \sum F_x = 0 & \sum M_x = 0 \\ \sum F_y = 0 & \sum M_y = 0 \\ \sum F_z = 0 & \sum M_z = 0 \end{array}$$



2.3. Différents modes d'appuis:

a) Appuis articulés mobiles: il est appelé aussi appui simple.

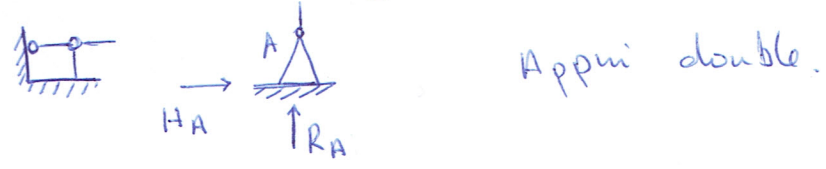


(1)

Appui Simple.

b/ Appui articulé immobile ou appui double : admet deux

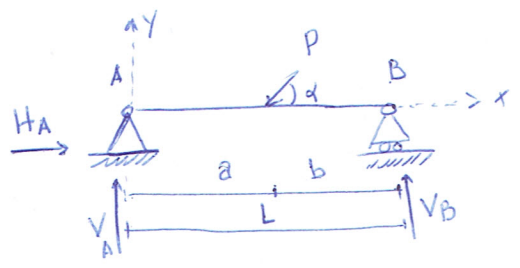
composantes de réactions que sont les réaction verticale V_A et la réaction horizontale H_A



c/ Encastrement : on a trois composantes de réactions : la réaction verticale V_A ; horizontale H_A et le moment d'appui ou moment d'encastrement M_A



Exemple :



en équilibre :

$$\sum F_x = 0 \Rightarrow H_B - P \cos \alpha = 0 \Rightarrow H_B = P \cos \alpha \quad \text{--- (1)}$$

$$\sum F_y = 0 \Rightarrow V_A + V_B - P \sin \alpha = 0 \quad \text{--- (2)}$$

$$\sum M_A = 0 \Rightarrow V_B \cdot L - P \sin \alpha \cdot a = 0 \quad \text{--- (3)}$$

$$V_B = \frac{P \cdot a \cdot \sin \alpha}{L}$$

En remplace V_B dans l'équation (2) ; on aura.

$$V_A + P \cdot \frac{a}{L} \cdot \sin \alpha - P \sin \alpha = 0$$

$$V_A = P \left(1 - \frac{a}{L} \right) \sin \alpha$$

Pour la vérification :

$$\sum M_B = 0 \Rightarrow -V_A \cdot L + P \sin \alpha \cdot b = 0$$

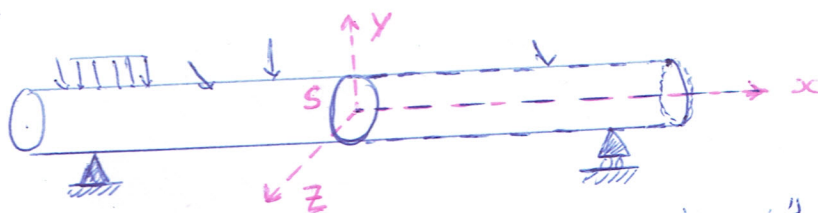
Différence : 4, cour de résistance des matériaux " systèmes (statiques) ; poly copie ; MALAB Sonad ; USTO MB d'oran .

$$\Rightarrow V_A = P \left(\frac{a}{L} \right) \sin \alpha, \quad b = L - a.$$

$$\Rightarrow V_A = P \frac{L-a}{L} \sin \alpha \Rightarrow \boxed{V_A = P \left(1 - \frac{a}{L} \right) \sin \alpha} \quad \dots \text{c'est donc vérifié.}$$

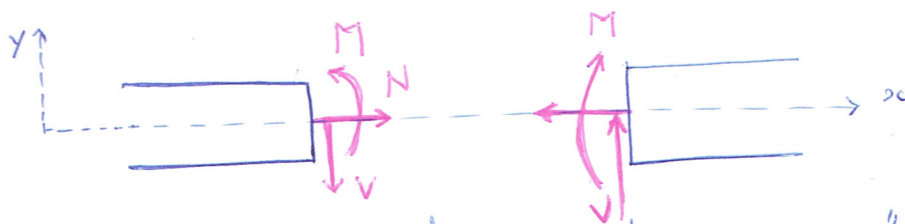
2.4. Notion de la coupe ou éléments de réduction:

On considère la poutre chargée représentée par la figure, en équilibre. Sous l'action des charges extérieures et des réactions (supposées connues), chaque partie de la poutre se trouve également en équilibre.



"schéma d'une poutre chargée"

On pratique "une coupe fictive" dans la poutre suivant le plan vertical (YZ), de manière à avoir deux tronçons.



"élément de réduction (N, V, M)"

Les composantes de l'action du tronçon à droite sur le tronçon à gauche (ou inversement) sont appelés les efforts internes, ou encour éléments de réduction.

2.5. Les efforts internes :

a) L'effort normale "N" :

L'effort normale N dans la section (S) est égale à la somme algébrique des projections sur l'axe des x de toutes les forces (charges extérieures et réactions d'appui), agissant sur le tronçon à gauche de (S).

$$N = \sum F_x$$

- un effort normale exerçant une traction sur la section étudiée sera considéré comme positif.

b) L'effort tranchant :

L'effort tranchant V dans la section (S), est égale à la somme algébrique des projections sur l'axe des y de toutes les forces agissant sur la partie de la poutre située à droite de la section (S).

$$V = \sum F_y$$

Cen considérera un effort tranchant comme positif s'il a tendance à faire tourner la section (S) dans le sens horaire.

c) Le moment fléchissant :

Le moment fléchissant M dans la section (S) est égale à la somme algébrique des moments créés dans cette section par toutes les sollicitations agissant sur le tronçon droite de section (S).

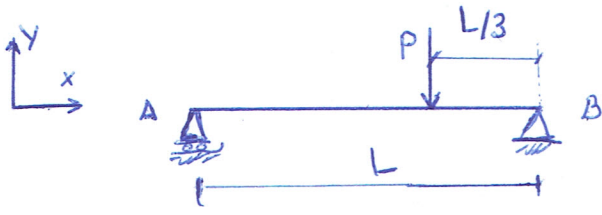
$$M = \sum C + \sum F_y \cdot d$$

ou' : C : représente un couple concentré

d. : le bras de levier de la composante transversale de la force F.

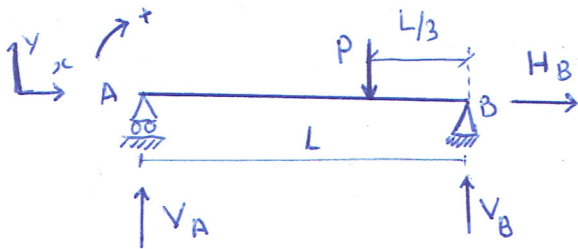
→ un moment flectant qui provoque des tractions dans les fibres inférieures d'une poutre horizontale sera considéré positif.

Exemple d'application :



- 1) Déterminer les réactions d'appuis?
- 2) Calculer les efforts internes?
- 3) Tracer les diagrammes des efforts?

Solution :



1/ en équilibre : $\Sigma F = 0 \Rightarrow \begin{cases} \Sigma F_x = 0 \\ \Sigma F_y = 0 \end{cases}$

• $\Sigma F_x = 0 \Rightarrow H_B = 0$... (1)

• $\Sigma F_y = 0 \Rightarrow V_A + V_B - P = 0$

$\Rightarrow V_A = P - V_B$... (2)

• $\Sigma M_A = 0 \Rightarrow -V_B \cdot L + \frac{2}{3} P \cdot L = 0$

$\Rightarrow V_B = \frac{2}{3} P$... (3)

On remplace (3) dans (2) :

$V_A = \frac{1}{3} P$

2) Calcul des effets internes :

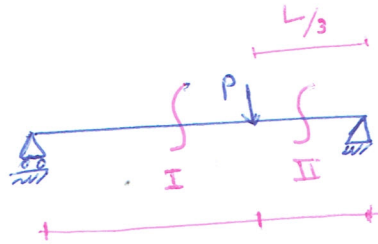
* Effort normale : "N"

$$N = \sum F_x = H_B = 0$$

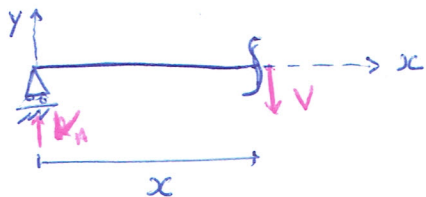
$$N = 0$$

* Effort tranchant :

$$V = \sum F_y$$



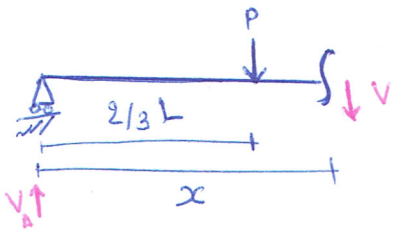
- Tronçon I : $0 \leq x < \frac{2}{3}L$



$$R_A - V = 0 \Rightarrow$$

$$V = V_A = \frac{1}{3}P$$

- Tronçon II : $\frac{2}{3}L \leq x \leq L$

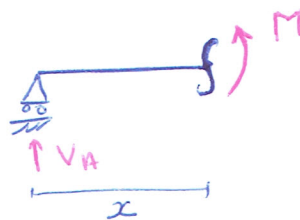


$$V_A - P - V = 0 \Rightarrow V = V_A - P$$

$$V = \frac{1}{3}P - P \Rightarrow V = -\frac{2}{3}P$$

* Moment fléchissant :

Tronçon I : $0 \leq x < \frac{2}{3}L$



$$\sum M = 0 \Rightarrow M - V_A \cdot x = 0$$

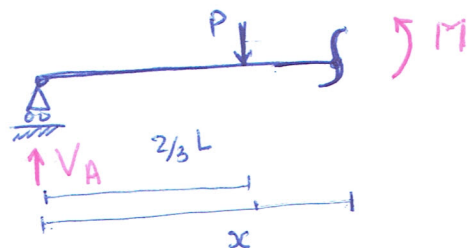
$$\Rightarrow M = V_A \cdot x \Rightarrow M = \frac{1}{3}P \cdot x$$

Tronçon II : $\frac{2}{3}L \leq x \leq L$

$$\sum M = 0 \Rightarrow M - M_{V_A} + M_P = 0$$

$$M = M_{V_A} - M_P$$

$$M = V_A \cdot x - P \cdot (x - \frac{2}{3}L)$$

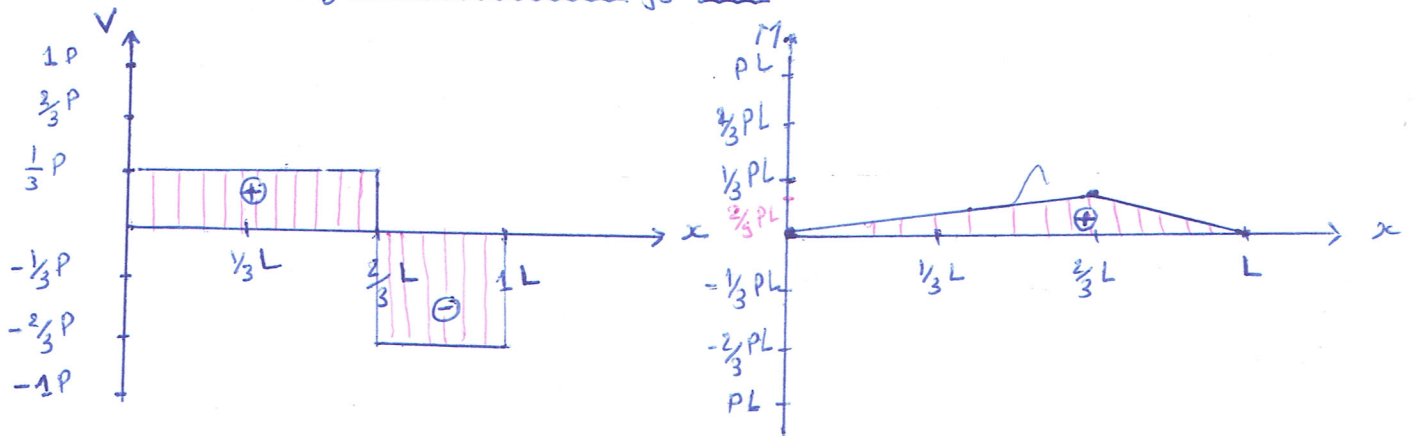


$$M = V_A \cdot x - Px + \frac{2}{3} L \cdot P$$

$$M = \frac{1}{3} Px - Px + \frac{2}{3} L P \Rightarrow M = Px \left(\frac{1}{3} - 1 \right) + \frac{2}{3} L \cdot P$$

$$M = -\frac{2}{3} Px + \frac{2}{3} L \cdot P \Rightarrow M = -\frac{2}{3} P (x - L)$$

3/ Les diagrammes des efforts :



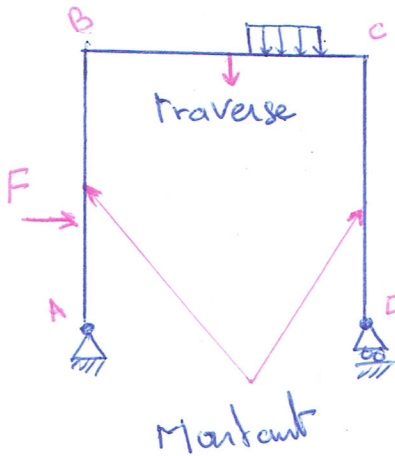
$$x = 0 \Rightarrow M = 0$$

$$x = \frac{2}{3} L \Rightarrow \frac{2}{3} PL = M$$

2. Portique Isostatique :

2.1. Généralité et définitions :

On appelle Portique, les systèmes constitués des barres reliées entre elles par des noeuds rigides (B, C).

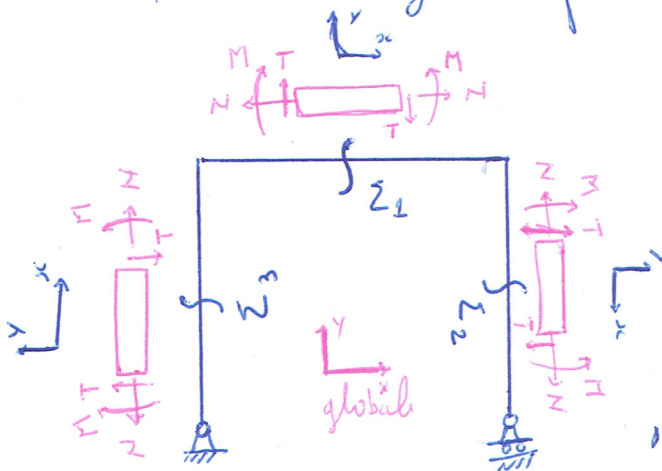


- On appelle moutants les barres verticales et traverses les barres horizontales.
- L'axe d'un portique est une ligne brisée dont chacune des parties
- le tracé d'un diagramme d'un portique se ramène au tracé d'un diagramme

de chacune des barres

2.2. Convention de signes :

- L'effort normale $N > 0$ en traction, $N < 0$ en compression
- L'effort tranchant $T > 0$ si la rotation ~~est~~ engendrée dans la section et dans le sens horaire.
 $T < 0$ dans le sens anti-horaire (contraire)
- Le moment fléchissant dans le cas des portique, il n'existe pas des règles spéciales établies pour les signes.



$$M > 0$$

$$T > 0$$

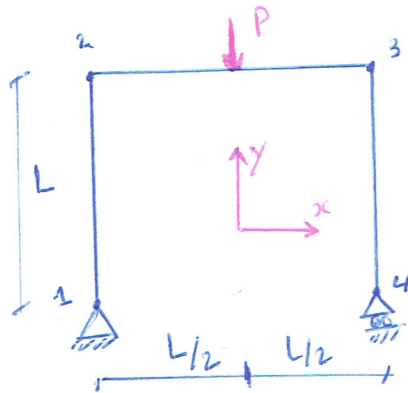
$$N > 0$$

(8)

parmi les méthodes de calcul des efforts, la méthode des sections - on change des sections chaque fois que l'on change la charge ou la barre.

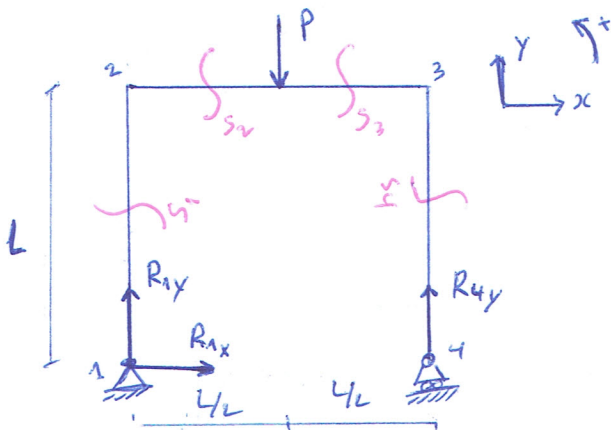
Application:

A l'aide de la méthode des sections, Tracer les diagrammes des efforts (N, T, M) du Portique suivant.



Solution:

Cette méthode consiste à prendre l'ensemble du Portique et faire des sections suivant x et y telle que :



* Calcul des réactions: Par rapport aux axes globaux

$$\sum F_x = 0 \Rightarrow R_{1x} = 0$$

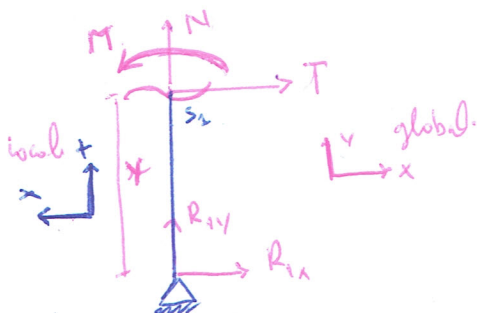
$$\sum F_y = 0 \Rightarrow R_{1y} + R_{4y} - P = 0$$

$$\sum M_{11} = 0 \Rightarrow R_{4y} \cdot L - P \cdot \frac{L}{2} = 0$$

$$\Rightarrow R_{4y} = \frac{P}{2}$$

$$R_{1y} = \frac{P}{2}$$

* Section 1 ($0 \leq y \leq L$)



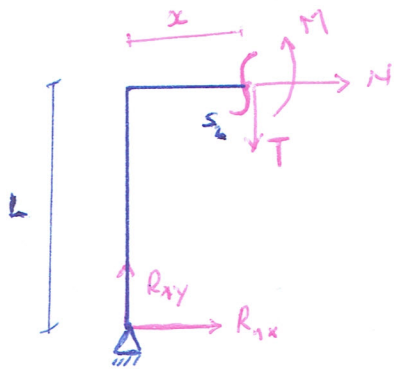
$$\bullet \sum F_x = 0 \Rightarrow$$

$$R_{1x} + T = 0 \Rightarrow T = -R_{1x} = 0$$

$$\bullet \sum F_y = 0 \Rightarrow N + R_{1y} = 0 \Rightarrow N = -\frac{P}{2}$$

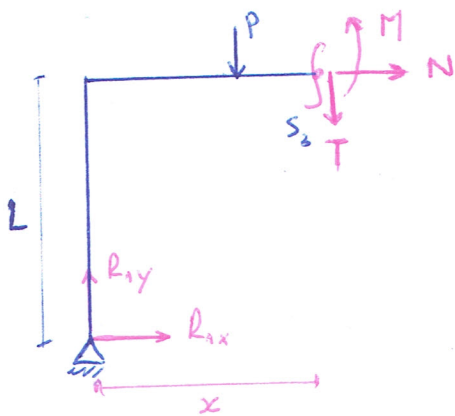
$$\bullet \sum M_p = 0 \Rightarrow M + R_{1x} \cdot y = 0 \Rightarrow M = 0$$

Section 2 : ($0 \leq x \leq L/2$) :



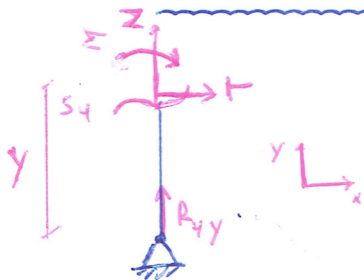
- $\sum F_x = 0 \Rightarrow R_{1x} + N = 0 \Rightarrow N = 0$
- $\sum F_y = 0 \Rightarrow R_{1y} - T = 0 \Rightarrow T = R_{1y}$
 $\Rightarrow T = \frac{P}{2}$
- $\sum M = 0 \Rightarrow M - R_{1y} \cdot x$
 $\Rightarrow M = R_{1y} \cdot x$
 $\Rightarrow M = \frac{P}{2} x \Rightarrow \begin{cases} x=0 \Rightarrow M=0 \\ x=L/2 \Rightarrow M = \frac{PL}{4} \end{cases}$

Section 3 : ($L/2 \leq x \leq L$) :



- $\sum F_x = 0 \Rightarrow N + R_{1x} = 0 \Rightarrow N = 0$
- $\sum F_y = 0 \Rightarrow R_{1y} - P - T = 0$
 $\Rightarrow T = R_{1y} - P = 0$
 $\Rightarrow T = -\frac{P}{2}$
- $\sum M = 0 \Rightarrow M + P \cdot (x - \frac{L}{2}) - R_{1y} \cdot x$
 $\Rightarrow M = +R_{1y} \cdot x - Px + \frac{PL}{2}$
 $M = \frac{PL}{2} + (\frac{P}{2} - P)x$
 $M = \frac{PL}{2} - \frac{P}{2}x \Rightarrow \begin{cases} x=L/2 \Rightarrow M = \frac{PL}{4} \\ x=L \Rightarrow M = 0 \end{cases}$

Section 4 : ($0 \leq y \leq L$) : (La partie droite)



- $\sum F_x = 0 \Rightarrow T = 0$
- $\sum F_y = 0 \Rightarrow R_{4y} + N = 0 \Rightarrow N = -\frac{P}{2}$
- $\sum M = 0 \Rightarrow M = 0$

Diagrammes :

N

T

M

